

Rappel : Oscillation libre non Amorti

- ❖ L'élongation x est sinusoidale périodique.
- ❖ L'élongation x subie des oscillations sans diminution d'amplitude.
- ❖ Les caractéristiques d'oscillation.

➤ Fréquence propre : $N_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m}}$

➤ Période propre : $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{K}}$

➤ Pulsation propre : $\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}}$

Les oscillations forcées

- ❖ Le corps est soumis a une force excitatrice ou force moteur F .
- ❖ F est sinusoidale périodique en fonction du temps.

1- Equation différentielle

❖ En applique la RFD : $\sum \vec{F}_{app} = m \vec{a}$

$$\vec{P} + \vec{T} + \vec{f} + \vec{F} + \vec{R} = m \vec{a}$$

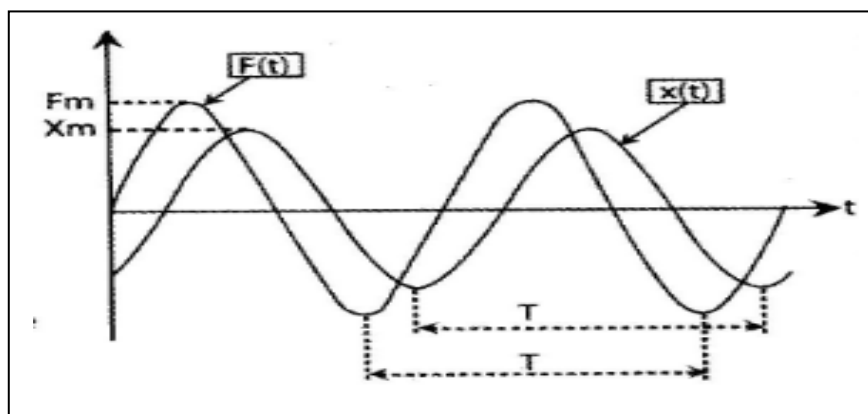
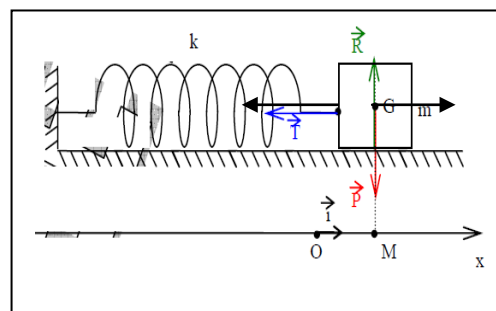
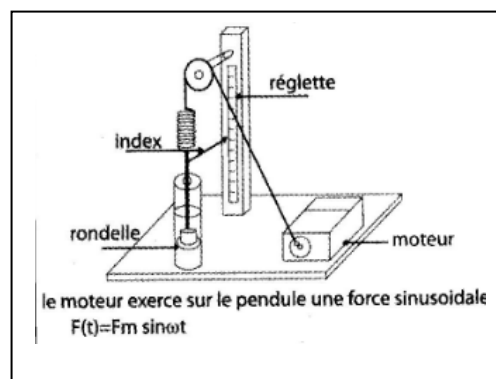
- ❖ Par projection sur (x, x')

$$-Kx - hv + F = m a \implies m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} + Kx = F$$

- ❖ L'équation différentielle admet comme solution

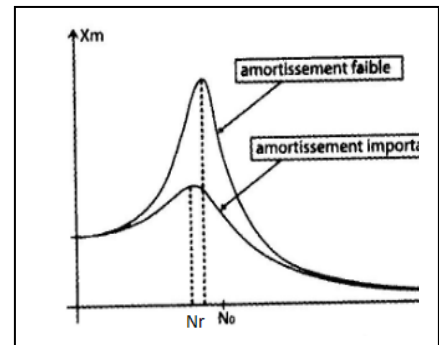
$$x = x_m \sin(\omega t + \epsilon_x) \quad \text{et} \quad F(t) = F_m \sin(\omega t + \epsilon_F)$$

- ❖ On donne le deux courbes $x = f(t)$ et $F = f(t)$



2- Influence de l'excitateur N sur l'amplitude

- ❖ On remarque expérimentalement que l'amplitude X_m varie en fonction de la fréquence N de l'excitateur.
- ❖ X_m augmente, atteint un maximum puis diminue
- ❖ Lorsque $N = N_r$, X_m est maximale, c'est la résonance d'élongation



$$N_r^2 = N_0^2 - \frac{h^2}{8\pi^2 m^2} : N_r < N_0.$$

3- Détermination de X_m et ϵ_x par la méthode de Fresnel

1^{er} cas : $w^2 < \frac{K}{m} = w_0^2 \Rightarrow N < N_0$ \Rightarrow

$(\epsilon_F - \epsilon_x) \in [0; \frac{\pi}{2}] ; \text{tg}(\epsilon_F - \epsilon_x) > 0.$ \Rightarrow

$$\text{tg}(\epsilon_F - \epsilon_x) = \frac{h w}{K - m w^2}$$

F est en avance de phase par rapport à X.

2^{ème} cas : $w^2 > \frac{K}{m} \Rightarrow w > w_0 \Rightarrow N > N_0$

$(\epsilon_F - \epsilon_x) \in]\frac{\pi}{2}; \pi] ; \text{tg}(\epsilon_F - \epsilon_x) < 0.$ \Rightarrow

$$\text{tg}(\epsilon_F - \epsilon_x) = \frac{h w}{K - m w^2}$$

F est en avance de phase par rapport à X.

3^{ème} cas : $m w^2 = K \Rightarrow w = w_0 \Rightarrow N = N_0$

$\epsilon_F - \epsilon_x = \frac{\pi}{2}$ et $\epsilon_F > \epsilon_x : X_m = \frac{F m}{h w}$

F est en quadrature avec X.

D'après Pythagore

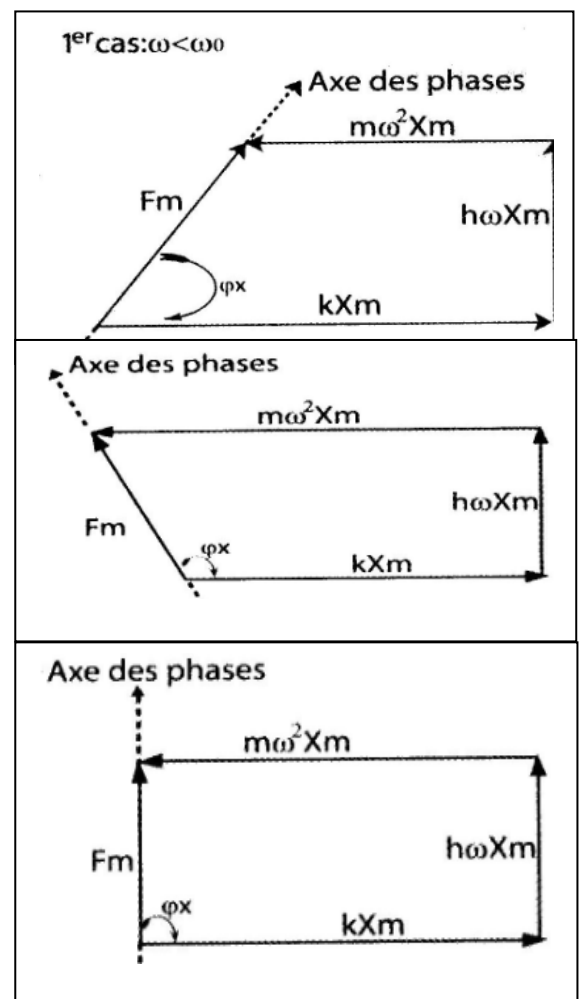
$$(h X_m w)^2 + [K X_m - m w^2 X_m]^2 = F m^2$$

$$\frac{F m}{\sqrt{h^2 w^2 + (k - m w^2)^2}}$$

Remarque

$$V_m = X_m w = \frac{F m}{\sqrt{h^2 + (\frac{k}{w} - m w)^2}}$$

$$\epsilon_v = \epsilon_x + \frac{\pi}{2}$$



4- Détermination de N_r à la résonance d'élongation

- ❖ À la résonance d'élongation X_m est maximal.
- ❖ Pour que X_m est maximal il faut que $f(w)$ soit minimal
- ❖ avec : $f(w) = h^2 w^2 + (k - mw^2)^2$

L'étude de $f(w)$

$$f'(w) = 2 w [h^2 - 2m (K - mw^2)]$$

$$f'(w) = 0 \quad w_r \implies W_r^2 = W_0^2 - \frac{h^2}{2m^2} N^2_r = N_0^2 - \frac{h^2}{8 \pi^2 m^2} \implies$$

w	0	w_r	∞
$f'(w)$	-		+
$f(w)$		\searrow	\nearrow
X_m		\nearrow	\searrow

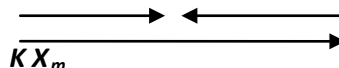
5- L'amplitude X_m et le déphasage si $h = 0$

- L'équation différentielle devient : $m \frac{d^2x}{dt^2} + K x = F$
- La construction de Fresnel

1^{er} cas : $m w^2 < K \implies w < w_0 \implies N < N_0$

$\epsilon_f = \epsilon_x \implies F$ et x sont en phase $F_m = m w^2 X_m$

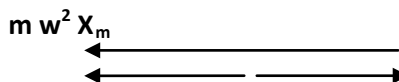
$$X_m = \frac{F_m}{(K - m w^2)}$$



2^{ème} cas : $m w^2 > K \implies w > w_0 \implies N > N_0$

$\epsilon_f = \epsilon_x + \pi \implies F$ et x sont en opposition de phase

$$X_m = \frac{F_m}{(m w^2 - K)}$$



à la résonance : $X_m \longrightarrow + \infty$

$\implies K - m w^2 = 0 \longrightarrow$

$\implies w = w_0 \longrightarrow$

$\implies N = N_0 \longrightarrow$

\implies Rupture du ressort

6- Résonance de vitesse

a- L'équation différentielle

$$m \frac{dv}{dt} + hv + K \int v dt = f$$

$$V = V_m \sin(\omega t + \epsilon_v)$$

$$F = F_m \sin(\omega t + \epsilon_f)$$

b- La construction de Fresnel

1^{er} cas: $\frac{k}{w} < m w \Rightarrow \omega_0 < \omega \Rightarrow N > N_0$

$$(\epsilon_f - \epsilon_v) \in [0; \frac{\pi}{2} [\Rightarrow \text{tg}(\epsilon_f - \epsilon_v) > 0$$

$$\text{tg}(\epsilon_f - \epsilon_v) = \frac{m w - \frac{k}{w}}{h}$$

F est en avance de phase par rapport à v.

2^{ème} cas: $\frac{k}{w} > m w \Rightarrow \omega_0 > \omega \Rightarrow N < N_0$

$$(\epsilon_f - \epsilon_v) \in [-\frac{\pi}{2}; 0 [\Rightarrow \text{tg}(\epsilon_f - \epsilon_v) < 0$$

$$\text{tg}(\epsilon_f - \epsilon_v) = \frac{m w - \frac{k}{w}}{h}$$

F est retard de phase par rapport à v.

3^{ème} cas: $w = \omega_0 \Rightarrow N = N_0$

$\epsilon_f = \epsilon_v \Rightarrow F$ et v sont en phase.

$$V_m = \frac{F_m}{h}$$

➤ Pour les trois cas, et d'après Pythagore

$$V_m = \frac{F_m}{\sqrt{h^2 + (\frac{k}{m} - m w)^2}} : V_m \text{ varie avec } N$$

➤ On donne la courbe qui donne $V_m = f(w)$.

➤ A la résonance de vitesse l'amplitude V_m est maximale

$$\Rightarrow \text{à la résonance } V_m = \frac{F_m}{h} \quad \text{et} \quad N = N_0$$

Remarque : $X_m = \frac{V_m}{w} = \frac{F_m}{\sqrt{h^2 w^2 + (\frac{k}{m} - m w)^2}}$

$$\epsilon_x = \epsilon_v - \frac{\pi}{2}$$

