

Lycée **SBIKHA**

Classe : 4Technique

SERIE

N°7

2015/2016

SCIENTES PHYSIQUES

Proposé par:
AMAMOU-M.S

PHYSIQUE

Oscillations mécaniques forcées

Exercice N°1

Un solide (S) de masse est accroché à l'extrémité d'un ressort de raideur K dont l'autre extrémité est fixe. L'ensemble est horizontal et (S) subit des actions de frottement visqueux équivalentes à une force $\vec{f} = -h.\vec{V}$ où V est la vitesse du centre d'inertie G de (S) et h est une constante positive. De plus, (S) subit une force F dirigée suivant l'axe du ressort et dont la projection sur cet axe est : $F(t) = F_m \cdot \sin(\omega.t)$.

- 1) Par recours à l'analogie formelle électrique – mécanique, établir l'équation différentielle vérifiée par l'abscisse $x(t)$.
- 2) En utilisant la construction de Fresnel obtenue par analogie avec celle qui correspond à un circuit **RLC** série, montrer que $Z = \frac{F_m}{V_m}$ est exprimé par : $Z = \sqrt{h^2 + \left(m.\omega - \frac{K}{\omega}\right)^2}$ où V_m est la

vitesse maximale de (S) et que le déphasage entre F et V est donné par : $\text{tg}(\varphi_F - \varphi_V) = \frac{m\omega - \frac{K}{\omega}}{h}$

- 3) En déduire l'expression de la vitesse V en fonction de t , F_m , Z , ω et φ_V .
- 4) De l'expression précédente, déduire celle de $x(t)$.
- 5) En faisant varier ω , mais en maintenant constante la valeur de F_m . Déterminer l'expression de ω pour laquelle V_m est maximale (*résonance de vitesse*). Quel est alors le déphasage entre la vitesse V et la force F .
- 6) L'amplitude X_m des elongations varie également en fonction de ω . Par recours à l'analogie formelle *électrique – mécanique*, établir l'expression de ω à la résonance d'elongation.

Exercice N°2

On considère le dispositif de la **Figure-1** formé par un solide (S) de masse $m = 0,3\text{kg}$ est liée à l'extrémité libre A d'un ressort horizontal \textcircled{R} de raideur $K = 20\text{N.m}^{-1}$.

On suppose que le solide (S) est soumis à une force de frottement de type $\vec{f} = -h.\vec{V}$ où h est une constante positive et V la vitesse du solide à l'instant t .

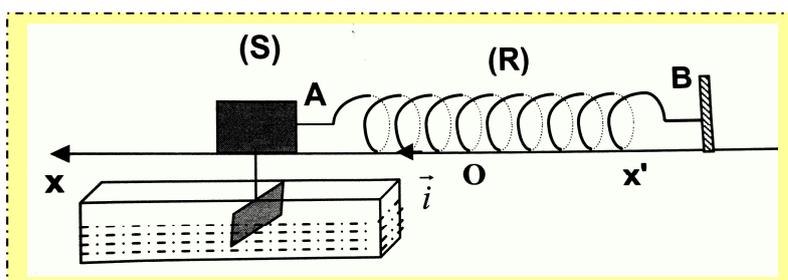


Figure-1

A/ On écarte le solide (S) de sa position d'équilibre de x_0 puis on le lâche à un instant de date $t = 0\text{s}$.

- 1) Etablir l'équation différentielle vérifiée par $x(t)$.

- 2) Donner l'expression de l'énergie totale E du système $\{(S), \text{R}, \text{Terre}\}$ en fonction de m, K, x et v .
- 3) Montrer que cette énergie ne se conserve pas.
- 4) La courbe de la **Figure-2** représente l'évolution de l'élongation x en fonction du temps. Déterminer l'énergie mécanique du système à l'instant de date t_1 indiqué sur la **Figure-2**.

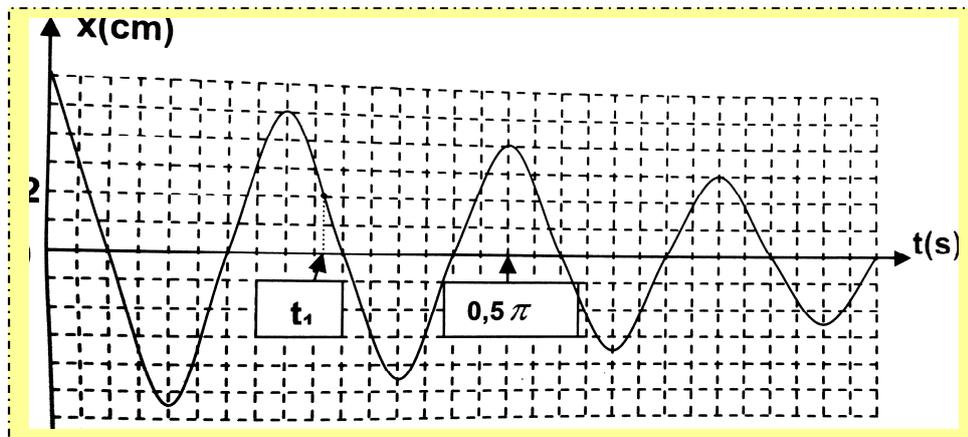


Figure-2

B/ Après avoir enlevé le crochet, un système approprié communiqué à l'extrémité B du ressort une force excitatrice sinusoïdale F exprimée par : $F(t) = F_m \cdot \sin(\omega \cdot t)$ et impose des oscillations forcées à l'oscillateur.

En régime permanent la réponse du résonateur est $x(t) = X_m \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi_x)$.

- 1) Par recours à l'analogie formelle *électrique – mécanique*, établir :
 - a- L'équation différentielle du mouvement vérifiant l'élongation x .
 - b- L'expression de X_m en fonction de F_m, K, m, h et ω .
 - c- L'expression de la pulsation ω_r de l'excitateur à la résonance d'élongation en fonction de ω_0 (pulsation propre de l'excitateur), h et m .
- 2) pour une valeur de $h=h_1$, en faisant varier la pulsation ω du moteur, on obtient la courbe de la **Figure-3** qui traduit l'évolution de l'amplitude X_m du résonateur en fonction de ω .
 - a- Déterminer la valeur de h_1 .
 - b- Calculer l'amplitude X_m à la résonance d'élongation.

On donne : $F_m = 2N$.

- 3) On remplace (S) par un autre solide (S_2) de masse m_2 et on donne à h une valeur $h_2 \neq h_1$;
 - a- par recours à l'analogie formelle *électrique – mécanique*, établir en fonction de F_m, K, m_2, h_2 et ω l'expression de l'amplitude de la vitesse V_m du mouvement du solide (S_2) .
 - b- Pour une pulsation ω de l'excitateur les courbes d'évolution de $F(t)$ et $v(t)$ sont celles **figure-4**.
 - Déterminer les lois horaires de $F(t)$ et $V(t)$.
 - Montrer que l'oscillateur est en état de résonance de vitesse.
 - Déterminer les valeurs de m_2 et h_2 .

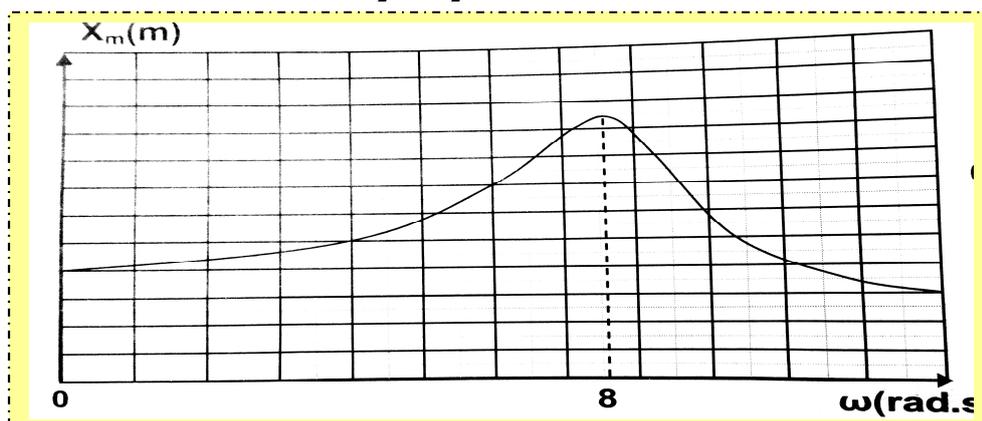


Figure-3

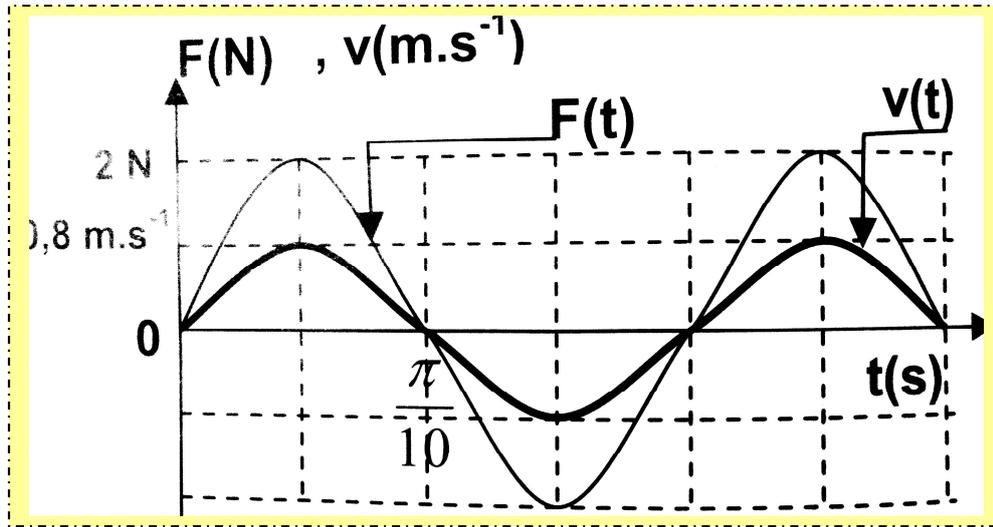


Figure-4

Exercice N°3

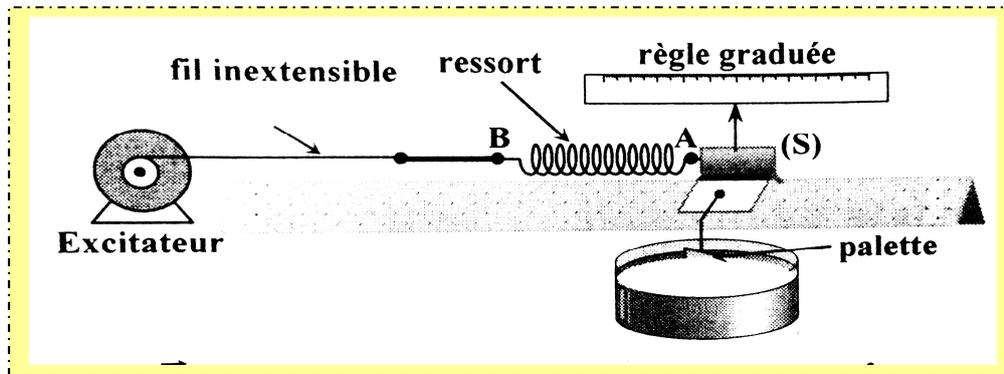


Figure-5

On considère le dispositif de la **Figure-5** : **S** : solide supposé ponctuel, de masse $m=200g$.

R : ressort de raideur $K=20N.m^{-1}$. Le solide **S** est soumis à :

* Des frottements visqueux de la forme $\vec{f} = -h.\vec{v}$ où v est la vitesse de (**S**) et h une constante positive.

* Une force excitatrice $\vec{F}(t) = F_m . \sin(\omega.t) . \vec{i}$ exercée par un dispositif non représenté jouant le rôle d'un excitateur. F_m est constant, ω est réglable.

L'enregistrement graphique du mouvement du solide (**S**) permet de tracer la courbe de la **Figure-6**

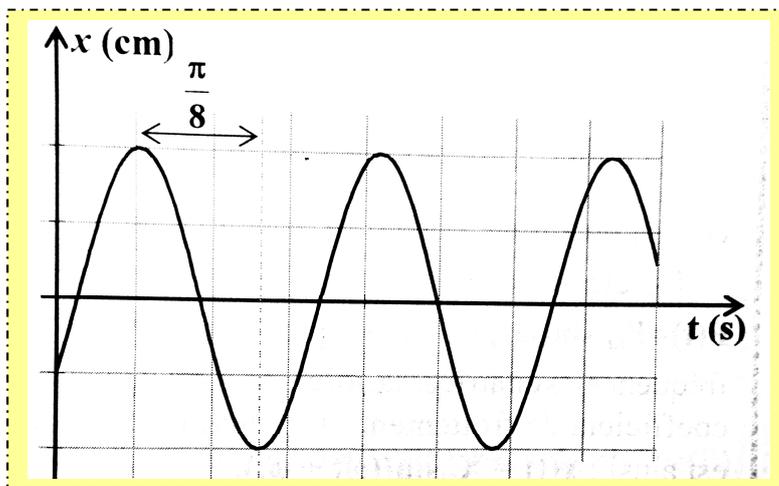


Figure-6

- 1) Rappeler le rôle de l'excitateur.
- 2)

a- Déterminer l'expression de l'élongation $x(t)$ du solide (S) en précisant les valeurs de tous les paramètres.

b- Montrer que l'enregistrement confirme le régime forcé des oscillations.

3) On donne : $h = 0,625 \text{ kg} \cdot \text{s}^{-1}$; $F_m = 0,7 \text{ N}$.

On fait varier la pulsation ω de l'excitateur. Pour une valeur ω_1 de ω on constate que l'amplitude V_m de la vitesse est maximale.

On rappelle que l'intensité maximale I_m du courant dans un circuit RLC série forcé a pour

$$\text{expression : } I_m = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{C\omega}\right)^2}}$$

a- En utilisant l'analogie *électrique – mécanique* donné, en justifiant, l'expression de l'amplitude V_m de la vitesse.

b- Déduire l'expression de ω_1 et calculer sa valeur.

c- Déterminer l'expression de $f(t)$. ($f(t)$ étant la valeur algébrique de la force de frottement).

d- Donner l'expression de l'énergie mécanique de l'oscillateur. Montrer dans ces conditions qu'elle est constante et calculer sa valeur. (*Axe des phases $\varphi = 0$*)

Exercice N°4

Un oscillateur mécanique formé d'un solide (S) de masse m et d'un ressort de raideur K est excité par une force sinusoïdale $\vec{F}(t) = F_m \cdot \text{Sin}(\omega t + \varphi_F) \cdot \vec{i}$ de pulsation ω variable. Au cours de son mouvement, le solide (S) subit l'action d'une force de frottement $\vec{f} = -h \cdot v \cdot \vec{i}$, h est une constante positive et v la vitesse instantanée du centre d'inertie G du solide (S). La position de G lorsque (S) est en équilibre coïncide avec O origine du repère (O, i).

Pour une pulsation ω_1 , de ω , les variations en fonction du temps de $F(t)$ et $x(t)$ abscisse de G sont représentées sur la *Figure ci-dessous*. (*Figure-7*).

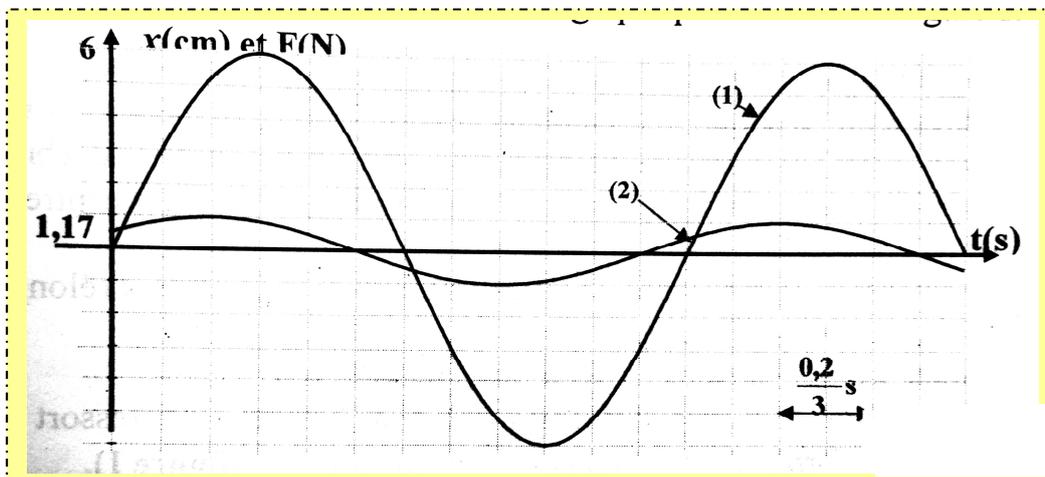


Figure-7

1) A partir du graphique :

a- Identifier les courbes. Justifier la réponse.

b- Déterminer la pulsation ω_1 .

c- Déterminer le déphasage.

d- Ecrire les expressions de $x(t)$ et $F(t)$.

2) On fait varier la pulsation ω de la force excitatrice et on suit les variations de l'amplitude X_m de l'élongation $x(t)$ du mouvement du point G . On obtient la *Figure-8*.

A partir de ce graphe, déterminer :

a- La pulsation ω_r de résonance d'amplitude.

b- La pulsation $\omega_1 \neq \omega_2$ on qui permet d'obtenir des oscillations d'amplitude égale à celle obtenue avec ω_1 .

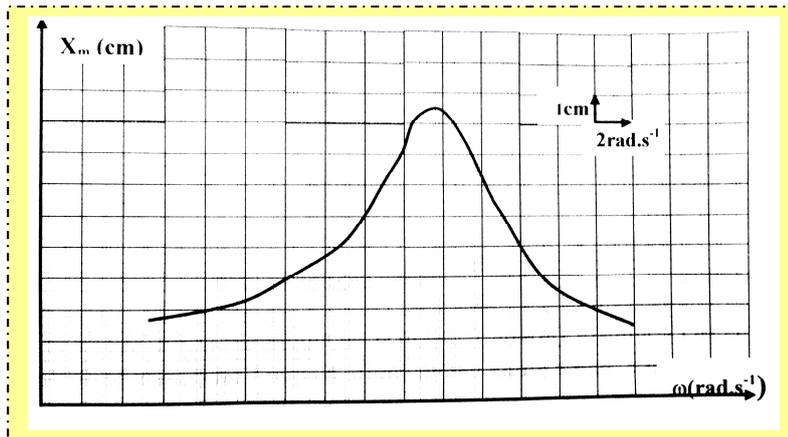


Figure-8

3) Sachant que la pulsation $\omega_0 = 20 \text{ rad.s}^{-1}$, $x(t)$ est en quadrature retard sur $F(t)$, déterminer pour cette pulsation :

a- $\varphi_F - \varphi_v$, que peut-on dire de $F(t)$ et $v(t)$, écrire l'expression de $v(t)$.

b- Quel phénomène se produit pour cette pulsation ? Que représente ω_0

Exercice N°5

Un pendule élastique horizontal est constitué d'un ressort de raideur K et d'un solide (S) de masse m . Le solide (S), soumis à une force de frottement $f = -h.v$, est mis en mouvement par une force excitatrice horizontal F de valeur algébrique : $F(t) = F_m \cdot \sin(\omega.t + \varphi_F)$. sur un axe ($x'x$) d'origine la position d'équilibre du centre d'inertie G de (S).

1) Etablir l'équation différentielle de l'oscillateur avec la variable x (élongation de G sur ($x'x$)) par analogie électrique - mécanique.

2) la solution de cette équation est $x(t) = X_m \cdot \sin(\omega.t + \varphi_x)$.

En déduire l'expression de la valeur algébrique $T(t)$ de la tension du ressort T .

3) On donne les courbes $F(t)$ et $T(t)$ pour une valeur de ω . (figure-9).

a- Montrer que la courbe (1) est celle de $F(t)$.

b- Déduire du graphique le déphasage ($\varphi_F - \varphi_T$). Montrer que $(\varphi_F - \varphi_x) = \pi/3 \text{ rad}$.

c- Déterminer les expressions de $T(t)$ et de $F(t)$ (préciser les valeurs de F_m , T_m , φ_F et φ_T).

d- on donne $h = \sqrt{3} \text{ kg.s}^{-1}$, $K = 25 \text{ N.m}^{-1}$ et $m = 0,1 \text{ kg}$. Calculer la valeur de X_m .

e- Montrer que l'oscillateur est en résonance d'élongation.

4) On fait varier ω .

a- Donner, en fonction de ω , l'expression de la puissance moyenne consommée par le pendule.

b- Pour quelle valeur de ω , cette puissance est-elle maximale ?

c- Quels changements obtient-on alors sur la Figure-9.

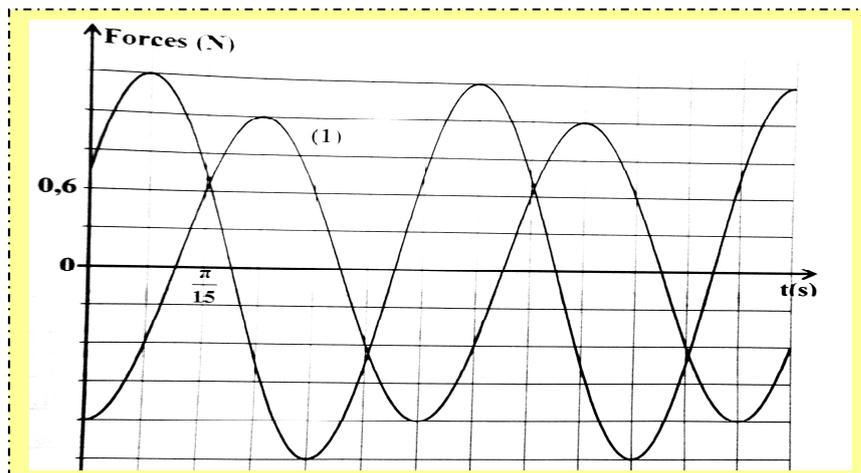


Figure-9