

Rappels sur le produit scalaire dans le plan

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs du plan. On appelle produit scalaire des vecteurs \vec{u} et \vec{v} le nombre réel noté $\vec{u} \cdot \vec{v}$ défini de l'une des façons suivantes :

- Si \vec{u} et \vec{v} sont non nuls alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}})$. Sinon $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$
- Si $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ dans un repère orthonormé du plan alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$.

Extension à l'espace**Définition**

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non nuls de l'espace.

Soient A, B et C trois points tels que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$

Alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos \widehat{BAC}$

ATTENTION : dans l'espace, la notion d'angle orienté de vecteurs n'existe pas.

Propriétés 1

REGLES DE CALCUL : pour tous vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} et pour tout réel k,

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{u} &= \dots\dots\dots; \vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u} \\ \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) &= \dots\dots\dots; (k\vec{u}) \cdot \vec{v} = k(\vec{u} \cdot \vec{v}) \\ \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 &= \dots\dots\dots; \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2 = \dots\dots\dots \end{aligned}$$

REMARQUES :

Lorsque $\|\vec{u}\| = 1$, on dit que \vec{u} est unitaire ; $\|\vec{u}\| = 0$, si et seulement si, $\vec{u} = \vec{0}$.

Activités 2 et 3 page 179.**Propriétés 2**

Pour tous vecteurs \vec{u} et \vec{v} de l'espace, on a :

$$\begin{aligned} |\vec{u} \cdot \vec{v}| &\dots\dots \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \\ |\vec{u} \cdot \vec{v}| &= \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|, \text{ si et seulement si, } \vec{u} \text{ et } \vec{v} \text{ sont } \dots\dots\dots \\ \|\vec{u} + \vec{v}\| &\dots\dots \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\| \end{aligned}$$

Orthogonalité et projection orthogonale sur une droite**Théorème**

Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} de l'espace sont orthogonaux si, et seulement si,

Définition

Soit \mathcal{D} une droite de l'espace. On appelle projection orthogonale sur \mathcal{D} l'application qui, à tout point M de l'espace, associe le point M' intersection de la droite \mathcal{D} et du plan perpendiculaire à \mathcal{D} passant par M. On dit que M' est le projeté orthogonal de M sur \mathcal{D}

Propriété

Soient A, B et C trois points tels que $A \neq B$.

Si H est le projeté orthogonal de C sur (AB) alors $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AH}$

Activité 2 page 181.

Expression analytique

L'espace est muni d'un repère orthonormé $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs de coordonnées respectives (x, y, z) et (x', y', z') dans la base orthonormée $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$. $\vec{u} \cdot \vec{v} = \dots$; $\|\vec{u}\| = \dots$

Pour tous points $M(x, y, z)$ et $M'(x', y', z')$, $MM' = \dots$

Activités 3 et 4 pages 184.

Applications du produit scalaire dans l'espace Vecteur normal à un plan

DEFINITION : Soit A un point de l'espace, \vec{n} un vecteur non nul et \mathcal{P} un plan.

On dit que le vecteur \vec{n} est normal au plan \mathcal{P} si la droite $\mathcal{D}(A, \vec{n})$ est perpendiculaire à \mathcal{P} .

PROPRIETES :

- Un vecteur non nul \vec{n} est normal à $\mathcal{P}(A, \vec{u}, \vec{v})$, si et seulement si, $\vec{n} \cdot \vec{u} = 0$ et $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$.
- Deux vecteurs non nuls \vec{n} et \vec{n}' sont normaux à un même plan, si et seulement si, ils sont
- Deux droites sont orthogonales, si et seulement si, leurs vecteurs directeurs respectifs sont
- Deux plans sont perpendiculaires, si et seulement si, leurs vecteurs normaux respectifs sont

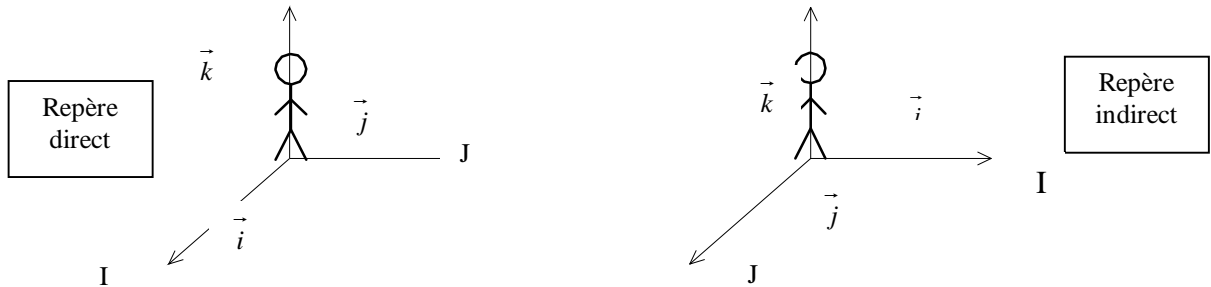
Activités 3 page 181 et 5 page 182.

Exercice 11 page 193.

Produit vectoriel dans l'espace

Avant toutes choses, nous avons besoin dans ce paragraphe, d'orienter l'espace, c'est-à-dire distinguer les deux

types de repères suivants :



Soit un observateur se tenant debout, dans l'axe (O, \vec{k}) , les pieds en O et regardant le point I .

Un repère est dit "direct" si, l'observateur à le point J à sa gauche. Il est dit "indirect" dans le cas contraire.

L'espace étant orienté, il est alors possible d'orienter tout plan de l'espace :

Soit (O, \vec{i}, \vec{j}) un repère d'un plan P . Soit \vec{k} un vecteur normal au plan P . On dira que le repère (O, \vec{i}, \vec{j}) est

direct dans P lorsque le repère $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ l'est dans l'espace :



Les bases de l'espace ou des plans s'orientent de la même façon que les repères.

Remarque :

Permuter deux vecteurs change l'orientation d'une base.

Activité 1 page 185.

Définition

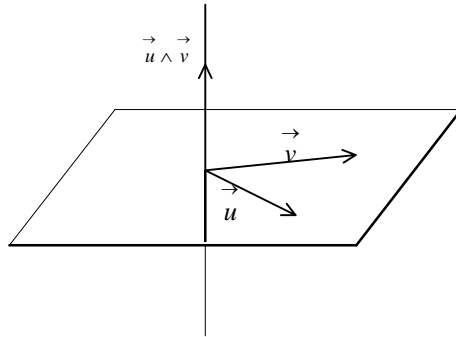
On appelle produit vectoriel de deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} le vecteur noté $\vec{u} \wedge \vec{v}$ défini par :

Lorsque \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires : $\vec{u} \wedge \vec{v} = \vec{0}$.

Lorsque \vec{u} et \vec{v} sont non colinéaires (et donc non nuls) :

Rappel : le vecteur nul est colinéaire à tout vecteur.

- $\vec{u} \wedge \vec{v}$ est orthogonal à \vec{u} et \vec{v} (direction de $\vec{u} \wedge \vec{v}$)
- $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \wedge \vec{v})$ est une base directe (sens de $\vec{u} \wedge \vec{v}$)
- $\|\vec{u} \wedge \vec{v}\| = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \sin(\vec{u}, \vec{v})$ (norme ou longueur de $\vec{u} \wedge \vec{v}$)



Cas des vecteurs colinéaires : d'après la définition, si \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires alors $\vec{u} \wedge \vec{v} = \vec{0}$. De plus, si \vec{u} et \vec{v} sont non colinéaires (et donc non nuls), alors $\vec{u} \wedge \vec{v} \neq \vec{0}$ puisque $\|\vec{u}\| \neq 0$, $\|\vec{v}\| \neq 0$ et $(\vec{u}, \vec{v}) \neq 0 (\pi)$.
On peut donc énoncer la conséquence suivante :

$$\vec{u} \text{ et } \vec{v} \text{ sont colinéaires si et seulement si } \vec{u} \wedge \vec{v} = \vec{0}$$

Ce qui sera parfois un critère pour savoir si trois points sont alignés ou non.

Propriétés

Antisymétrie : $\vec{u} \wedge \vec{v} = -(\vec{v} \wedge \vec{u})$.

Bilinéarité (linéarité par rapport aux deux variables) :

$$(\vec{u} + \vec{v}) \wedge \vec{w} = \vec{u} \wedge \vec{w} + \vec{v} \wedge \vec{w} \text{ et } (\lambda \vec{u}) \wedge \vec{v} = \lambda(\vec{u} \wedge \vec{v}) \text{ (linéarité par rapport à la première variable)}$$

$$\vec{u} \wedge (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \wedge \vec{v} + \vec{u} \wedge \vec{w} \text{ et } \vec{u} \wedge (\lambda \vec{v}) = \lambda \vec{u} \wedge \vec{v} \text{ (linéarité par rapport à la seconde variable)}$$

Théorème

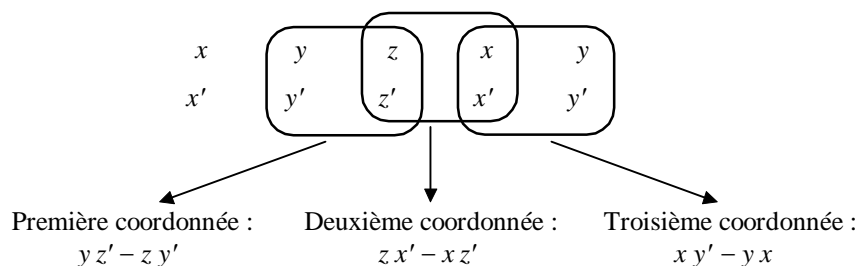
Dans un repère orthonormé direct de l'espace :

Si $\vec{u} (x; y; z)$ et $\vec{v} (x'; y'; z')$ alors $\vec{u} \wedge \vec{v} (yz' - zy'; zx' - xz'; xy' - yx')$

Nous admettons ce théorème.

Règle pratique pour calculer les coordonnées de $\vec{u} \wedge \vec{v}$:

On écrit sur une ligne les coordonnées de \vec{u} en répétant, à la suite la première et la seconde coordonnée. On procède de même avec \vec{v} sur une seconde ligne. Les coordonnées de $\vec{u} \wedge \vec{v}$ sont obtenues à l'aide des produits en croix suivants :



Activité 2 page 188.

Applications du produit vectoriel

Aire d'un triangle et d'un parallélogramme :

Lorsque ABC est un triangle, on a établi en deuxième que l'aire S de ABC est donné par : $S = \frac{1}{2}bc \sin \hat{A}$

Ce qui s'écrit : $S = \frac{1}{2} \|\vec{AC}\| \times \|\vec{AB}\| \times |\sin \widehat{BAC}| \Rightarrow \text{Aire}(ABC) = \frac{1}{2} \|\vec{AB} \wedge \vec{AC}\|$

De même en présence d'un parallélogramme ABCD, on a : $\text{Aire}(ABCD) = \|\vec{AB} \wedge \vec{AD}\|$.

Activité 3 page 188.

Volume d'un tétraèdre :

Activité 4 page 189.

$$\text{Le volume d'un tétraèdre ABCD est } V = \frac{1}{6} \left| (\vec{BC} \wedge \vec{BD}) \cdot \vec{BA} \right|$$

Distance d'un point à une droite :

Activité 5 page 189.

$$\text{La distance d'un point A à la droite } D(B, \vec{u}) \text{ est } d = \frac{\|\vec{AB} \wedge \vec{u}\|}{\|\vec{u}\|}$$